加藤 隆夫

ACCELERATOR STUDY NOTE

ASN 259

24 OCT 1986

1 GeV リニアックの試み

加藤隆夫

1 GeV リニアックを考えるにあたり、なにを重要と考えれば良いのだろう。 直接にはいかなる周波数を選び、どのような structure を選ぶかであるが、実 は、何を考えて選択するか、更に何を考えずに選択の決断をするか、即ち、選 択の基準に何を選択し、またはしなかったかが重要であろう。事実がそうであ ったかは知る由もないが、思い起こすべきは、先輩たる Los Alamos 800 MeV linac 建設の時の膨大なレポートにみられる科学的合理的創造的な姿勢であっ て、設計、製作、運転、保守等諸々に対して、科学計算と実験事実に基ずいて 誠実な判断をくだしている。付けを将来に残す事が無いように数多くの御批判 に期待したい。

話を進めるにあたり、以下のモデルを設定してみる。

1)	構成	ion source + RFQ + DTL + CCL	
		RFQ 50 keV> 2 MeV 200 MHz	
		DTL 2 MeV> 150 MeV 200 MHz	
		CCL 150 MeV> 1 GeV 600 MHz	
		RFQ = radio frequency quadrupole lina	C
		DTL = drift tube linac = Alvarez lina	C
		CCL = coupled cavity linac	
		and NAP a loss of the Name and the Name an	

上の区分は単なる一例にすぎないが、この様にエネルギーに従って加速管の 構造と周波数を変えなければ効率の良いリニアックは出来ない事は確かである。

2) Criterion for optimized design

以下の指針を書き下すことはたやすく出来るが、各々の項目を真面目に追 求する事は難しい。しかし万人が納得出来る様な説得力を持つ解答を得たいも のであるが、そのためには、都合の良いことは勿論、都合の悪い事まで批判に さらす勇気と誠実さが求められる。

almost no beam loss at the high energy part
 low cost of construction (structure and rf)
 low cost of operation
 reliability of operation

 2.と3.は加速管と高周波電源の選択と cost optimization に依存する。
 1.は beam dynamics design の予測する許容誤差に従って製作された各部分の 出来具合いと、rf field and phase の調整具合い、及び 4. に依存する。

3) Given parameters peak 10 mA, 500 μ sec, 50 Hz rf pulse length 550~650 μ sec

-1-

duty factor 2.75~3.25%

4) 決めるもの

. .

1. type of structure

RFQ、DTL は決まり、CCL は相当のstudyをしないと決まらない。

- 2. rf frequency
- 3. transition energy
- 4. accelerating field
- 5. synchronous phase
- 6. bore radius and focusing parameters

5) 高周波電力損失の周波数依存性

加速管の効率を shunt impedance Z により定義する。

 $Z = E_0^2 / (P_c/L)$ (1)

ここで Ea は加速電場、Pc は加速管内の高周波損失、L は加速管の長さである。加速管のエネルギー利得 V は次式で表される。

$$V = E_{\theta} T L \cos \phi \qquad (2)$$

T は transit time factor, øは加速位相を表す。上の二式を便利な形に書き 直すと、

 $Pc = E_{0^{2}} / (Pc/L) = V^{2} / (ZT^{2}L\cos\phi\cos\phi)$ $= VE_{0} / (ZT\cos\phi) \qquad (3)$

初期条件として、V = const. の場合を考えると、Pc は加速電場 Ea に比例し、 shunt impedance 2 に反比例する事がわかる。2 の周波数依存性は、表皮効果 の周波数依存性であって、

Z~ f1/2

(4)

となるから、ある一定の加速エネルギーを得るのに必要な高周波電力は加速管の周波数の平方根に逆比例する(加速電場を一定に保つ場合)。

P∝ f-1/2

(5)

200 MHz の加速管に必要な高周波電力を 1.0 とすれば 800 MHz の場合には、 半分の 0.5 でよいことになる (Table 1)。

逆に、使用電力が一定とすれば、加速電場を周波数の平方根に比例して高くする事が出来る。

更に rf power source の cost は周波数の何乗かにに比例すると言われてい

るので、高い周波数を選択する事は一段と有利と言える。

周波数を 600 MHz に選んだ時の、1 GeV linac の CCL 部分の計算結果(PARMILA による)をTable 2 に示す。他の周波数に応用する事は、式 (2)-(5)を用いれば容易である。 Table 3 は CCL linac の実用的な 2 の値を示す。

Fig.1 - 3 に Table 2 を図示してある。

 Table 1
 RF power の周波数依存性(Ea=const.)

 周波数(MHz)
 RF power(ratio)

 200
 1.0

 400
 0.707

 600
 0.577

 800
 0.5

 1000
 0.447

 1200
 0.408

Table 2 1 GeV linac (CCL part). Length No. of cell average Z E 0 Pc (MV/m) (MW) (m) $(M\Omega /m)$ 2.0 58.17 544.9 2957 37.45 2.5 72.73 436.02 2366 37.47 3.0 87.30 363.43 37.47 1972 3.5 101.83 311.46 1690

150 MeV ---> 1000 MeV, stable phase = -30° , 603 MHz

Table 3 実用的な CCL の average shunt impedance Z 周波数 (MHz) Z (MΩ/m) 400 30.6 500 34.2 600 37.5 800 43.3 1200 53.0 average T = 0.9 とおいている。 6) cost optimization (参考文献 Linear accelerators 赤本 p.597)

経費の最適化が出来るためには、ある変数(ここでは加速電場の強さ)に 対して相反する動きをする二つの量、例えば比例する経費と反比例する経費が 必要である。うまい具合いにリニアックにおいては、主要な二つの経費、高周 波電源の製作費と加速管の製作費が、前者は加速電場に比例し、後者は反比例 するので最適化は全く簡単であって、高校の数学を駆使すれば、両者に費やす る費用が等しい場合に最適化がなされる事がわかる。

初期条件として、周波数、エネルギーゲイン V、transit time factor T, synchronous phase ø、 rf peak power Pを与え、最適化によって加速管の長 さ L,加速電場 Ee、かかる最小経費 Ct を求める。

まず加速管内の高周波消費電力は、

 $P = E_0 V / (ZT \cos \phi) \propto E_0$

だから、加速電場に比例する事がわかる。また加速管の長さは

 $L = V / (E_0 T \cos \phi) \propto E_0^{-1}$

だから、加速電場に反比例する。

. 6.a) DTL or CCL type of structure

経費を次のように分類する。ここではまず DTL linac もしくは CCL linac を想定している。

Cp = 1 MW 当たりの rf 電源の製作費

Cpr = 1 MW 当りの電力料金/一年

Cpm = 1 NW 当りの保守費用/一年

Cs = 1 m 当りの加速管の製作費

Csm=1m当りの加速管の保守費用

リニアックの使用年数を t とすれば、総額は

Ct = P(Cp + t*Cpr + t*Cpm) + L(Cs + t*Csm)

次ぎに $P = V^2 / (ZIIL \cos \phi * \cos \phi) = V^2 / (Z_eL)$ Z_e = ZII*cos ϕ *cos ϕ

を用いて書き直すと、

 $Ct = V^2 A / (Z_*L) + LB$ $C = Cp + t Cpr + t Cpm \qquad rf \ cost$ $B = Cs + t Csm \qquad structure \ cost$

Ct を微分して最適長さを求めると

-4-

Lopt = $(V / \sqrt{Z_e})(\sqrt{A} / \sqrt{B}) = P A / B$

この時 Ct = 2 V √ A B / Z₀ = 2 P A

Eopt = $V / (P T \cos \phi) * B / A$

最適化された Ct は当然ながら rf cost の二倍であり (2PA)、rf cost A が大きいときは Eopt が小さくなって、そのかわりに Lopt が大きくなるとい う常識的な式となっている。なお rf cost A は依然としてそう小さくはならな いので、Eopt は放電限界以上の値にならないのが普通かと思われる。従って加 速電場は出来るだけ下げて cost optimization の結論に従った設計をするのが 一般的であった。しかし例えば、KEK 20 MeV proton linac では、structure cost が rf cost に比べて些かまさっているという事なので、cost optimization を今から行うとすれば、加速電場を更に上げてタンクの長さを短 くし、安い高周波電源を拡張する結果となるだろう。

ex. t=0, A=Cp= 1 億 / NW, B=Cs= 0.15 億 / m, P=75 MW, T=0.9, φ=-30 Lopt = 75*1/0.15= 500 m Ct = 2*75*1 =150 億 Eopt = 850/(75*0.9*cos(-30))*0.15/1 = 2.18 MV/m

6.b) Chain of single cavities

rf cost は peak power に依存する経費と、空洞の数に依存する経費にわける。

Cps = 1 MW 当たりの rf 電源の製作費 (クライストロンなど)
 Cpn = 空洞の数に依存する製作費 (カップラー、チューナーなど)
 空洞一個当り。
 Cpr = 1 MW 当りの電力料金/一年

Cpms = 1 MW 当りの保守費用/一年

Cpmn = 空洞の数に依存する保守費用、空洞一個当り。

structure cost は空洞一個当りの経費で考える。 Csn = 1 個 当りの加速管の製作費 Csmn = 1 個 当りの加速管の保守費用

空洞総数を n とすれば、総額は

Cts = P(Cps + t*Cpr + t*Cpms) + n(Cpn + t*Cpmn + Csn + t*Csmn) = P A + n B A = Cps + t*Cpr + t*Cpms rf cost B = Cpn + t*Cpmn + Csn + t*Csmn structure cost ユニットセルの平均長さを a とすれば、

L = n a $P = V^2 / (Z_{\circ} n a)$

となるから、前と同様にして

n(opt) = P A / B = P A / (a B') Lopt,s = a P A / B = P A / B' Cts,opt = 2 P A $Eopt = V / (P a T cos \phi) * B / A$ $= V / (P T cos \phi) * B' / A$

CCL と比較するために単位長さ当りの B' = B / a を使用した。Table 4 に比 較を示す。SINGLE の計算では、セルの数に比例する rf costは structure cost に繰り入れた事に注意する。

- A) rf power が同じ時に、最適化された CCL とSINGLE の経費は等しい。 (A(SINGLE) = A(CCL) だから)。
- B) SINGLE の merit は単位長さ当りの経費 B' < B(CCL)が予想される場合 であるが、B' が小さい利点を生かして、CCL に比べて長さが長くなり、 加速電場は低くなって、セルの数が増える結果となる。

さて、all cost, rf power P, structure cost B が与えられる場合、cost optimization は一つのリニアックを決める(Table 5)。しかしこの中で実現 可能なものは、Table 5 の右端の shunt impedance Z が現実の値に近いもの に限られるから、与えられた条件のもとで一意的に決ってしまう。その様にし て求められた optimized linac を Table 6 に示す。条件は

> 1. 総額 150 億 2. Z = 37.5 MQ/m 3. 600 MHz, average cell length = 0.184 m. 4. T = 0.9, $\phi = -30$

話はある意味で簡単になっている。rf cost A と structure cost B の比 A/B が決まりさえすれば CCL の cost optimization に従った design は完全に決 まるので、その様なリニアックの beam dynamics の可否を吟味すれば良いので ある。 Fig.4 に P vs. A/B, Fig.5 に L vs. A/B, Fig.6 に E vs. A/B, Fig.7 に N vs. A/B を示してある。

逆にこれらの図から、 rf cost はいくら、 structure cost はいくらと決めてしまう事も出来よう。最難問は A と B の算出であり、皆様の知恵の絞り 所であるが、多少乱暴ではあるが、最近の TRISTAN を例として考えてみよう。 TRISTAN ではおよそ、 A = 1.923 才7/MW B = 0.185 オク/m と推定する。 これを応用して最適化を行うと、 500 MHz 600 MHz 27.75 30.4 ZTT $M\Omega/m$ Ze 20.81 22.81 $M\Omega/m$ 600.7 Lopt 573.9 Ш Popt 57.8 55.2 MW Eopt 1.82 1.90 MV/m cost 222.3 212.4 オク

次ぎに補正をしよう。TRISTAN は CW, リニアックはパルスである。2 MW 出力 以上のクライストロンが同じ値段と考えられる。しかし陽極変調器が必要とな る。そこで

A = 1.1 オク/MW

B = 0.185 オワ/m と仮定すると、次の結果を得る。

	500 MHz	600 MHz
ZTT	27.75	30.4
Ze	20.81	22.81
Lopt	454.4	434.1
Popt	76.4	73.0
Eopt	2.40	2.51
cost	168.1	160.6

Table 4 Cost optimization の比較 single CCL A Cps + t*Cpr + t*Cpms Cp + t*Cpr + t*Cpm В Cpn + t*Cpmn + Csn + t*Csmn Cs + t*Csm per unit cell per unit length Copt 2 P A 2 P A Lopt PA/B' PA/B Eopt F*B' / A F*B' / A $F = V / (PT \cos \phi)$ ここで P = rf peak power, B' = B / a, L = n a. Table 5 Results of cost optimization program. Z00= 37.50 Z0H= 38.00 Z0L= 37.00 given cost is 150.00 77 CELL=.184 600 MHz CCL Z= 37.500 CELL= 0.1840 В..́. COST Р L Α Ε N A/B Z オク MV/m m 1.500 30.000 2.50 436.22 150 50 0.05 9514.42 13.6 77.50 150 14.07 421.2 1.55 50 1.500 0.968 306.92 501.5000.492152.50501.5000.330227.50 . 7.15 3.05 150 155.97 828.8 150 4.79 1236.4 4.55 0.248 104.55 150 50 1.500 78.63 302.50 3.61 1644.0 6.05 150 50 377.50 2.89 2051.6 7.55 63.01 150 50 1.500 0.166 452.50 2.41 2459.2 9.05 52.57 50 150 1.500 0.142 527.50 2.07 2866.9 10.55 45.09 150 50 1.500 0.124 602.50 1.81 3274.5 12.05 39.48 150 50 1.500 0.111 677.50 1.61 3682.1 13.55 35.11 ···· · Table 6 Optimized 600 MHz CCL linac. cost Р A В L Е Number of cell オク MW オク/MW オクノm MV/m ш 150 30 2.5 0.071 1058 1.03 5747 150 40 1.875 0.095 792 1.38 4304 150 50 1.5 0.118 635 1.72 3451 150 60 1.25 0.142 528 2.07 2870 150 70 1.071 0.166 451 2.42 2454 150 80 0.938 0.189 396 2.75 2152 150 90 0.833 0.214 351 3.11 1908 150 100 0.75 0.238 315 3.46 1712 150 110 0.682 0.262 286 3.81 1554 150 120 0.625 0.284 264 4.13 1435 150 130 0.577 0.304 247 4.42 1342 150 140 0.536 0.335 224 4.87 1217 150 150 0.500 0.357 210 5.19 1141

-8-

7) Shunt impedance Z の幾つかの例

ここに示す値は、完全に最適化してあるわけでは無い事に注意するが、結 論が逆になる程の事は無いと思われる。

Fig.8 500 MHz APS の ZTT のエネルギー依存性、ビーム穴径 5cm, 2.54 cm. Fig.9 Fig.8 の二つを 比率に焼き直したもの。

Fig.10 500 MHz CCL cavity の free design と、隣合う壁の距離を 4.5 cm に保つ design.

Fig.11 Fig.10 の二つを 比率に焼き直したもの。

Fig.12 800 MHz CCL と 500 MHz CCL の比較。

Fig.13 Summary of ZTT calculation.

8) 運転時のチューニングとはどんなものか?

リニアックの運転時のパラメーターは、 rf phase and amplitude と Q magnet である。LAMPF のチューニングの成果をみてみよう。

1972.61 μ A1974.1213 μ A1976.夏100 μ A1979500 μ A

彼らはさぼっていたのであろうか。否、総力を挙げて問題にあたっているので ある。彼らのレポートから引用する。

- 1972: A major effort has to be spent on tuning problems with low current beams before one attempts high current operatrion.
- 1976: The fundamental problem in producing high quality beams remains the appropriate adjustment of the phase and amplitude in the bunchers and 48 separate sections of the accelerator. One of the real difficulties associated with this problem is the nonorthogonality of the many different parameters and the myriad of different set points which can produce sensibly the same beam; another difficulty is the impossibility of accurately measuring phase and amplitude of the accelerating field other than through its effect on the beam.

彼らには技術力が無かったと言えようか。この問題を楽観的に考えて良いもの だろうか。巷でいわれる様に 3 dB coupler で分けて mechanical な導波管の 長さを揃えれば amplitude は均等になり、phase は circulator の誤差程度に 納まるという事に彼らは考えつかず、その為に 4 年も浪費したのか。 彼らが 1973 に直面した状況をみてみる。

-9-

energy (MeV)	peak current	(mA)
0.75	40	
100	15	-
212	15	
302	6	
400	3	
800	1	

但し、このレポートの筆者は、 study 時間が無い為の中間報告であり、 misleading の無いようにと注意している。彼らが採用したチューニング法を挙 げる。

- 1. beam loading これは 精度が足りない。
- 一つのタンクの中に、phase oscillation が一周期以上ある時は、 rf phase and amplitude の関数としてエネルギーを測る。
- 3. 一つのタンクの中に 1/2 phase oscillation がある時は、time of flight method を使う。
- 4. phase oscillation が小さい時は、エネルギーを測る。

44 個の独立なタンクを持つ LAMPF のチューニングに 4年かかっている。CCL 部分を chain of single cavity で作る場合には、互いに独立な free parameter はセルの数の 2 倍に増え、1000 以上 (optimized design では 4000 以上か)の数になる。この場合に何を目安にしてどの様なチューニング法 が考えられるのか。LAMPF の努力を馬鹿にしないような解を捜さねばならぬ。 LAMPF よりも技術力が相当高いとは思えない。LAMPF が遭遇した問題の解決策 は単に tolerance が大きいから大丈夫だろうとか、 alignment の技術が優れ ているから大丈夫という様な推測ではなく、ビームの何をどのように測定して phase and amplitude を決めるかという具体的なものでなくてはいけない。 phase and amplitude の絶対測定が難しい事は入射器の経験でも明らかだと筆 者は考える。

恐いレポートがある。(大ハドロン加速器計画提案書、p.182)

*** (単細胞型リニアックでは)

 ビームに対する各ユニットの平均位相の調整は、クライストロンの 励振源である基準周波数発生装置からの信号を電気的に移相して行う。

2) ユニット内でのビームと各空洞との位相調整は、導波管の長さを機械的 に変えて行う。

現在、KEK では、これと類似した高周波系がトリスタンで安定に運転されていることから、構成上特に問題になることはない。***

加速電場の振幅にふれていないのは、それほどの難事ではないということらし いが、ここに現れている楽天性は、当然ながら、LAMPFの問題を見事に解決さ れた結果と思われ、その具体的な方法を、早急に公開されて厳密な検討に委ね る事を要望したい。

9) 一般的な rf の事

9.a) Power consumption in CCL vs. frequency and E_{0}

第6章では cost optimization から加速電場が決まる事を述べたが、一般には、放電限界からその上限が決まり、しかもある程度の余裕を持たせて、安定な運転を期待する。例えば 200 MHz では放電限界の目安といわれる Kilpatrick's limit は 14.75 MV/m であり、 KEK 40-MeV proton linac の加速電場 2.12 MV/m の時は、空洞内の表面最大電場は 11.0 MV/m となっている。 ビーム加速では、設計値の 10% 増しの加速電場を使用する事もある。また、 この様に低く抑えた KEK proton linac においても周波数チューナーや端板に は放電の痕跡が見受けられる。これらはいわゆる multipacting であって、空 洞設計においては multipacting がおこりにくい形状に注意するものである。 multipacting-computer code も存在して、忌み嫌われる形状も次第に明らかに なっている。そこで比較的大きめの加速電場を想定する空洞の最適化は、表面 最大電場を低くおさえ、multipacting が起こりにくい形で、effective shunt impedance を大きくする必要がある。

こんな考えから、筆者は Kilpatrick's limit/6 を最大加速電場の目安 とした (ref.1 GeV リニアックの簡単な考察)。勿論、表面電場と加速電場 の比が小さい場合にはさらに条件は緩和されるべきであり、逆の場合には、き つくなる。

周波数	Kilpatrick/6
400 MHz	3.24 MV/m
600	3.84
800	4.44

kilpatrick/6 の電場を持つリニアックを考えてみよう。

assumption ZT^2 in 800 MHz = 35.1 MQ/m $ZT^2 \propto \omega^{1/2}$ Accelerating field = Kilpatrick limit/6 CCL 150 MeV ----> 1000 MeV T = 0.9Pc = E₂² / (Pc/L) = V2 / (ZT²Lcos ϕ cos ϕ) = VE_eT/(ZT²cos ϕ)

		800 MHz	600 MHz	400 MHz
E 0	(MV/m)	4.44	3.84	3.24
ZT²	$(M\Omega/m)$	35.1	30.4	24.8
L	(m)	245.6	284.0	336.6
Pc	(MW)	111.7	111.1	115.4

9.b) Transverse acceptance

bore radius $a = \sigma * \beta \lambda / 2\pi$ $\sigma = \text{safty factor} = 0.75$ transverse acceptance

 $A_t = \pi a^2 \sin \mu / (sF)$ = $\pi (\sigma * \beta \lambda / 2\pi)^2 \sin \mu / (sF)$ s = length of the focusing period 0 <= μ <= π phase advance F = form factor

9.c) Longitudinal acceptance

 $A_L = \pi \Delta \phi \max \Delta W \max$

 $\Delta \phi \max \sim 3/2 | \phi s | (1 - \mu_L)$

 μ_{L} = longitudinal space charge parameter

$$\Delta \text{Wmax} = q * \sqrt{(-2\lambda/3\pi)(\text{mc}^2/\text{q})} E T (\beta \gamma \phi s (1 - \mu_{\perp}))^3$$

half bunch length in DTL

 $b = \beta \lambda \Delta \phi \max / 2\pi$

9.d) damping

$$0 < ---- DTL -----> 1 & \forall n d'$$

$$\frac{\Delta \forall \max_{1}}{\Delta \forall \max_{2}} = \sqrt{\frac{E_{1} T_{1} (\beta_{1} \gamma_{1} \phi_{S_{1}} (1 - \mu_{L_{1}}))^{3}}{E_{0} T_{0} (\beta_{0} \gamma_{0} \phi_{S_{0}} (1 - \mu_{L_{0}}))^{3}}}$$

 $\Delta \phi_1 / \Delta \phi_0 = \Delta W_0 / \Delta W_1$

 $\frac{\Delta \phi_{1}}{\Delta \phi \max_{1}} = \frac{\Delta \phi_{0}}{\Delta \phi \max_{0} \ast \phi s_{0}} \left[\frac{E_{0} T_{0} \sin(\phi s_{0}) \beta_{0}^{3} \gamma_{0}^{3} (1 - \mu_{L0})^{5}}{E_{1} T_{1} \sin(\phi s_{1}) \beta_{1}^{3} \gamma_{1}^{3} (1 - \mu_{L1})^{5}} \right]^{1/4}$

$$\frac{b_{1}}{b_{0}} = \frac{\Delta \phi_{1} \beta_{1}}{\Delta \phi_{0} \beta_{0}} = \left\{ \frac{E_{0} T_{0} \sin(\phi_{0}) \beta_{1} \gamma_{0}^{3} (1 - \mu_{L0})}{E_{1} T_{1} \sin(\phi_{1}) \beta_{0} \gamma_{1}^{3} (1 - \mu_{L1})} \right\}^{1/4}$$

ここで $\mu_{L} = -15 I \lambda \beta \lambda / (\pi a_{x}a_{y} b^{2} E I sin \phi)$ だから、上式を解くと、

$$(b_1/b_2)^2 = B(\mu_{LB}D/2 + \sqrt{1 - \mu_{LB} + (\mu_{LB}D/2)^2})$$
$$\sqrt{B} = (E_2 T_0 \sin\phi_2 \beta_1 \gamma_B^3 / (E_1 T_2 \sin\phi_1 \beta_B \gamma_1^3))^{1/2}$$

D = B (ax B ay Ø / ax 1 ay 1)^{1/2} 𝒴 1³ √ ax 1 ay 1 / ax B ay B は出口と入口におけるビーム径の比である。current が 20 mA と200 mA の場合について bunch length の damping の様子を示す (Fig.14, Fig.15)。但し、次の仮定をしている。 maxmum beam radius = 1.2 cm.

```
initial half beam spread = 30 degrees
modulation \psi = r_{max}/r_{min} = 2.43
injection energy = 2 MeV
```

更に、DTL の出口の位相の余裕度ともいえる $\Delta \phi \max_{1/\Delta \phi_{1}} \delta U - \Delta \mathcal{E}$ の関数である (Fig.16, Fig.17)。

9.e) transition

 $0 < ---- DTL ----> 1 ***** 2 < ---- CCL ----> 3 \lambda_1 \lambda_2$

CCL の phase acceptance と energy acceptance に対する DTL からのビーム の関係を以下に示そう。

Fig.18 - 20 に CCL の half energy acceptance を示す。

Fig.21 - 23 に上の acceptance と入射するビームのエネルギー幅との比率を示す。

Fig.24 に CCL の phase acceptance と入射ビームの bunch length との 比率を示す。

9.f) CCL の constant beta structure の効率

CCL の一つのタンク内では空洞の構造が一定のほうが製作上有利であろう。 しかし加速と共に粒子の速度が変わるので加速効率は低下する。ここでいう加 速効率は variable beta structure で得られる加速ゲインとの比で定義する。

Fig.25 - 27 に入射エネルギーが 100, 200, 400 MeV の場合について、加速管の長さと加速電場の関数としての加速効率を示してある。

9.g) DTL と CCL の周波数の比率について

DTL から出て来る micro bunch が CCL で捕獲される為には、その周波数 比が整数でなければならない。その上限は縦方向の安定な捕獲から決められ、 四倍が限度であるがやや危険がありそうである。またこのような加速器におい ては、通常の H イオンのほかに+イオンを加速する要求も出てくる可能性が ある。その場合周波数比を奇数倍に選んでおくと同時加速が可能である。そこ で 400 と1200 MHz などと三倍に選ぶのが常識的である。

既に完成されている技術を応用する事は勿論必要であるが、そのために加速 器としての性能が安易に犠牲にされることは避けなければならない。少しの技 術の改良と開発によって、もし新しい周波数の選択が可能ならば、そちらを選 択するのが、新しい加速器にふさわしいのではあるまいか。 1 GeV linac は、 科学の最先端を研究するために、巨額の費用をついやする big project の一環 であり、それ自身の最適化を考える必要のある規模を持つと思われる。 10) 1 GeV linac の為の computer codes (DTL and CCL)

10.a) DTL の部分 40 MeV linac に使用した code "PARMILA" がそのまま使用可能である。

10.b) transition (DTL ----> CCL)

1) longitudinal motion

transverse beam matching の為に必要となる drift space L による phase の広がりと、周波数の逓倍化による phase の広がりを考える。 安定粒子の速度を c βs とすれば、距離 L を進む時の位相の変化は、

 $\Delta \phi_{s} = 2\pi L / (\beta_{s} \lambda)$

他の粒子の位相変化は、安定粒子を基準にして、

 $\phi_{i,new} = \phi_i + 2\pi L/\lambda (1/\beta_i - 1/\beta_s)$

周波数の倍率を K とすれば、安定粒子を基準とした他の粒子の位相は、

 $\phi_{i,new} = K * (\phi_i - \phi_s) + \phi_s$

2) transverse matching

ここでは簡単の為に (x,x')の matching だけ考える。DTL の入口に おいて、6 次元 (x,x',y,y', ϕ ,E)の random 分布をした粒子を考えるが、(y, y')のエミッタンス ε , を小さくして、(y,y')の影響を計算結果から取り除く。 予め CCL linac のアクセプタンスを計算して (但し $\Delta \phi = 0, \Delta E = 0$ の beam simulation によるもの)、 twiss parameters ($\alpha_2, \beta_2, \gamma_2$)を求める。DTL の出口の twiss parameters ($\alpha_1, \beta_1, \gamma_1$)を CCL のそれに一致させればよ いから、未知数の数に対応して、

drift space $\begin{pmatrix} 1 & L \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ と thin lens $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ C & 1 \end{pmatrix}$ の組み合わせで matching させる。途中省略すると、

$$L = (-(\alpha_{2}-2\alpha_{1}) \pm D)/2\gamma_{1}$$

$$C = -(\alpha_{2}/2 \pm D)/\beta_{2}$$

$$D = \sqrt{-(\alpha_{2}-2\alpha_{1})^{2} - 4\gamma_{1}(\beta_{1} - \beta_{2})}$$

以上の計算をさせる code "TRIPLE" を開発した。

-15-

"PARMILA" に以下に述べる改造を加えて "PARMOD" を作った。

- 1) 本来 2π mode の計算をしている PARMILA を π mode で働くように した。
- タンク長さを指定する事により、CCL を自動的に分割させる。これは、 間に transverse focusing elements を入れるためである。
- triplet 又は singlet による transverse focusing を計算する。
 入力パラメターは、 phase advance µ 及びタンクとタンクとの間の geometry (drift space, Q-magnet length など)である。各セル毎の rf defocusing force は thin lens 近似で考慮している。
- rf amplitude error 及び rf phase error の考慮 両者について、各セル毎及び各タンク毎に errror を設定できる。この 方法ではCCL 全体にわたって random error を設定しているので、 error の単純平均は零となる。

タンク番号を指定して、 amplitude 又は phase に offset を加える 事ができる。

5)表示機能

指定するタンクの出口、及び入口において、または指定するセルの後ろ において、以下の表示を行う。

- 1. emittance and twiss parameters
- 2. average energy, energy width, phase width and beam width
- 3. graph representation
 - $(x,x'),(y,y'),(\phi,E)$, energy distribution
 - energy oscillation vs. tank number
- 4. 以上の表示は、生き残り粒子に対しても出来る---> acceptance
- 11) 計算例

11.1) Effect of rf defocusing force

rf defocusing は Q-magnet による収束力を弱めるので、一定の phase advance を得るための Q-magnet field を強くしなければいけない。その一例を Fig.28 に示す。

11.2) Decrease of longitudinal acceptance due to inter-tank length

Q-magnet を設置するためのタンクとタンクの間の距離は、縦方向のアク セプタンスを小さくする (Fig.29)。

実線 -- 3.0 MV/m, 150-->500 MeV,938 cells, 96 tanks, tank長さ=160 cm 破線 -- 3.3 MV/m, 150->1000 MeV,1784 cells,136 tanks,tank長さ=225 cm

11.3) 設計例 - 1 (PARMOD) CCL linac の基礎的な事を考察する為のデザイン (Table 1)。 E=3.3 MV/m, $\phi = -30^{\circ}$, Win=150 MeV, Wout=995.19 MeV 1784 cells, 136 tanks, rf power=96.0 MW focusing design singlet, length between two Q-magnets = 300 cm, inter-tank length = 75 cm, phase advance = 80° tank length = 328.36 m, total length with Q-mag. = 429.61 m * longitudinal acceptance Fig.30 * transverse acceptance Fig.31 但し △ φ=0, △ E=0 の入射ビームの場合の計算結果。 90 % normalized emittance ε_{\times} = 1.105 cm mrad at entrance = 0.986 cm mrad at exit α =7.472, β =2255.9 at entrance 11.4) 設計例 - 2 (TRIPLE) DTL output beam (150 MeV) * longitudinal Fig.32 after phase transformation Fig.33 energy spread Fig. 33' \equiv Fig. 40(A) * transverse Fig.34 $\alpha = 0.233, \beta = 61.75$ 90 % normalized emittance ε_{x} =2.317 cm mrad emittance growth in DTL =2.71 設計例 - 1 のアクセプタンスへのマッチングを行うと、 Fig.35を得る。 図の中の楕円は CCL のアクセプタンスを示している。 12) Beam dynamics simulation 前節で作ったビーム集団を用いて CCL の beam simulation をしてみる。 *random error の入れ方 2%の error とは、136 個のタンクに対して、最大が ±2% となる 様に、電場の強さに揺らぎを与える。この時の平均偏差は 0.0095 で あり、標準偏差は 0.011 である。 同様にしてセルに対して、又 rf phase に対しても error を入れる。 * loss ratio の定義は、タンク番号 17 (at 252 MeV) を通過した粒子 の中で、その後落後する粒子の割合である。1%以下が必要となろう。 * 用いた粒子集団の transverse emittance は、CCL acceptance の 25 %

の大きさを DTL output beam に持たせるように決めた。

- 12.1 loss ratio and energy spread vs. tank field error (Fig.36) energy spread は 90% full width で表しており、単位は MeV である。
- 12.2 energy spread vs. cell field error (Fig.37) tank error 2%の時に、更にセル error が加わると、energy spread が大きくなる。 loss ratio は殆ど変わらない。
- 12.3 error が無い場合 (A)と、tank error= 2% and cell error= 10%の 場合 (B)の比較

Fig.38 Variation of energy spread in CCL. A. No error is considered.

B. Error of (tank=2,cell=10) is considered.

Fig.39 Longitudinal emittance at the CCL exit.

A. No error is considered.

B. Error of (tank=2,cell=10) is considered.

Fig.40 Energy spread at the CCL exit.

A. No error is considered.

B. Error of (tank=2,cell=10) is considered.

Fig.41 Transverse emittance at the CCL exit.

A. No error is considered.

B. Error of (tank=2,cell=10) is considered.

以上に挙げた結果は、CCL linac のおよその振舞いを見るための最初の試みであり、使用したパラメーターはまだ最適化されていない事を付記しておきます。

例えば加速電場 3.3 MV/m は、DTL とCCL の全長が 500 m 以下との 制約から決めて居ます。 13) デバンチャーによる energy spread の減少

GeV linac の field error の無い場合の △E/E は、前節の設計例では
 Q.27 % (90 % full width) であるが、実際に起こりうるわずかの error に 依って 0.5 % 以上に拡大してしまう。対策は、(1) 弱い加速電場を用いて 、
 (2) filed of fine tuning を行う、(3) one cell 毎に独立な rf power amplifier を使用する、(4) デバンチャーを使用する、等が考えられる。ここではデバンチャーについて考察する。

結論

80 m 下流に加速電圧 ±6 MV のデバンチャーを置くと、±0.34 % が ΔE/E = ±0.034 % となる。

前節で使用したビーム集団を、tank error = 2 %, cell error = 15 % の CCL へ入射すると、CCL の出口では、 ΔE = 13.02 MeV (90 % full width) となる (Fig.42)。 80 m の drift space を通過すると、 $\pm 12^{\circ}$ の bunch length は $\pm 68^{\circ}$ になり (Fig.43)、そこに加速電圧 6 MV のデバンチャーを おくと、 ΔE = ± 0.66 MeV となる (Fig.44)。

Fig.45 は、drift space 50 m と 80 m の場合について、デバンチャー加 速電圧と energy spread との関係を示したもの。

このデバンチャーを作るとすれば、例えば、

7 cells $\pi/2$ mode cavity, length = 1.52 m,

Pc = 0.95 MW, Z=47.4 M Ω /m, T=0.91

となる。

なお、本節は、熊田氏の示唆(リニアックビームの ΔP/P~ 0.1%程度)による。

Table 7-1 Output DYNAMICAL PARAMETERS LINOUT SUBROUTINE NO. 1

Table $\mathbf{T}-\mathbf{2}$ Details of section tank.

-

. .

•

NO.TA	NK BE	GIN END	ר אר			
1	1	19	19		RF*1.3	
2	20	78	10	241.1373	0.7515	
. 3	39	57	10	244.00/0	0.7557	
· 4	58	7/	17	240.5250	0.7598	
5	75	01	17	225.4181	0.6831	
- 6	202	109	17	228.2644	0.6862	
7	100	100	17	231.0729	0.6891	
ģ	107	1/2	11	233.8437	0.6920	
ŏ	1/7	142	17	236.5767	0.6948	
10	143	139	17	239.2720	0.6987	
11	100	1/0	17	241.9281	0.7056	
. 11	107	193	17	244.5446	0.7125	
17	174	210	17	247.1220	0.7193	
13	211	22(17	249.6604	0.7260	
14	228	244	17	252.1602	0.7326	
				-		
125	1653	1663	11	236.1345	0 6993	
126	1664	1674	11	236.3978	0 7006	
127	1675	1685	11	236.6585	0 7019	
128	1686	1696	11	236.9167	0 7031	
129	1697	1707	11	237.1724	0 7044	
130	1708	1718	11	237.4256	0 7057	
131	1719	1729	11	237 6763	0 7049	•
132	1730	1740	11	237 9247	0.7087	
133	1741	1751	11	238.1706	0 7007	
134	1752	1762	11	238 4141	0.7093	
135	1763	1773	11	238 6553	0.7100	
136	1774	1784	11	238 8942	0.7110	
TOTLE	ENG =	32836.	5455	WHOLE LENGTH	U./127	
TOTRE	= 0 =	73.399	75	TOTRE*1.3=	95 / 10/	4 3 5
					/	
					·	

Table **1-3** Focusing parameters in emittance unit of cm rad.

		м	Amer	Brin	A.
TANK	STRENGTH	PIMU	BETAMAX	BETAMIN	MODULATION
1	675.00	79.75	1391.70	192.85	2 69
2	677.00	79.91	1395.81	195 38	2 47
3	678.00	79.78	1400.36	199 03	2.07
4	715.00	79.96	1232.04	189 30	2.05
5	717.00	79.92	1236 53	107.30	2.33
6	719.00	79.87	1241 02	10/ / 0	2.34
7	721.00	79 81	1245 50	174.40	2.33
8	724.00	79 95	1243.30	177.10	2.51
9	726.00	79 86	125/ 2/	201 55	2.51
10	729.00	79 99	1258 75	201.33	2.49
11	731.00	79 90	1242 59	203.32	2.49
12	734.00	79 99	1262.50	203.77	2.48
13	736.00	79 88	1270 84	207.79	2.47
14	739.00	79 05	1270.00	210.40	2.46
15	741 00	70 92	1274.73	212.33	2.45
16	797 00	70 8/	1127 06	215.06	2.44
17	801 00	70.04	1127.90	200.61	2.37
18	804 00	70 0/	1131.57	201.63	2.37
10	807 00	79.94	1135.18	203.35	2.36
20	810 00	79.90	1138.76	205.07	2.36
20	810.00	79.85	1142.31	206.80	2.35



Fig. 7 Rf exciting power of CCL 600 MHz linac with acceleration from 150 to 1000 MeV and synchronous phase of -30 degrees vs. accelerating field.



Fig. 2 Length of CCL 600 MHz linac with acceleration from 150 to 1000 MeV and synchronous phase of -30 degrees vs. accelerating field.



Fig. 3 Number of cells of CCL 600 MHz linac with acceleration from 150 MeV to 1000 MeV and synchronous phase of -30 degrees vs. accelerating field.



Fig.4 Rf power vs. A/B for the cost-optimized 600 MHz CCL linac. $\Xi^{'}$ = 150 $\ddag 7$.



Fig.5 Length vs. A/B for the cost-optimized 600 MHz CCL linac. ¥ = 150 才7.



Fig.6 E_{Θ} vs. A/B for the cost-optimized 600 MHz CCL linac. $\frac{1}{2}$ = 150 $\frac{1}{2}$.



Fig.7 Number of cells vs. A/B for the cost-optimized 600 MHz CCL linac. $\frac{1}{2}$ = 150 $\frac{1}{2}$ 7.



Fig. § ZTT of 500 MHz APS with beam hole radii of 5 cm (lower) and 2.54 cm (upper).



Fig. 9 Ratio of decrease of ZTT of 500 MHz APS due to difference of beam hole radius.



Fig. (O ZTT of 500 MHz CCL cavity with free design (upper) and restricted design of a distance of 4.5 cm between adjacent walls.



Fig. // Ratio of decrease of ZTT due to the increase of thickness of wall.



Fig. /2 Comparison between ZTT of 800 MHz and 500 MHz CCL cavity.



Fig. [3 Summary of ZTT study of 500 MHz cavities. Curved line ----- CCL free design. Circle and dotted -- CCL restricted. Dashed line ----- APS 2.54 beam hole. lowest line ----- APS 5 cm beam hole. Box ----- TRISTAN APS.



Fig.14 Half bunch length vs. beam-diameter ratio between at the exit and entrance and output energy from DTL linac. I=20mA. Stable phase=-30. Injection half beam spread is 30 degrees. From top, 70, 100, 150 and 200 MeV output energy.







Fig.16 Phase-tolerance at the exit of DTL vs. beam-diameter ratio and output energy. I=20 mA. Stable phase = -30. Injection half beam spread is 30 degrees.

.:

 $\phi \max/\phi$







Fig.18 Energy acceptance in CCL vs. accelerating field. f(CCL)=400 MHz. From top, 150,100 and 70 MeV injection.



Fig.19 Energy acceptance in CCL vs. accelerating field. f(CCL)=600 MHz. From top, 150,100 and 70 MeV injection.



Fig.20 Energy acceptance in CCL vs. accelerating field. f(CCL)=800 MHz. From top, 150,100 and 70 MeV injection.



Fig.21 Ratio of Wbeam/Wmax in CCL vs. accelerating field. f(CCL)=400 MHz. From top, 70,100 and 150 MeV injection.



Fig.22 Ratio of Wbeam/Wmax in CCL vs. accelerating field. f(CCL)=600 MHz. From top, 70,100 and 150 MeV injection.



Fig.23 Ratio of Wbeam/Wmax in CCL vs. accelerating field. f(CCL)=800 MHz. From top, 70,100 and 150 MeV injection.



Fig.24 Ratio of Dphi-beam/Dphi in CCL vs. frequency. DTL frequency is 200 MHz. Stable phase is -30 degrees.



Efficiency (%)

Fig.25 Accelerating efficiency of const-beta structure of 600 MHz-CCL vs. structure length. Circle means each five cells. Injection energy is 100 MeV. From top, accelerating field of 1,2,3 and 4 MV/m.



Fig.26 Accelerating efficiency of const-beta structure of 600 MHz-CCL vs. structure length. Circle means each five cells. Injection energy is 200 MeV. From top, accelerating field of 1,2,3 and 4 MV/m.



Fig.27 Accelerating efficiency of const-beta structure of 600 MHz-CCL vs. structure length. Circle means each five cells. Injection energy is 400 MeV. From top, accelerating field of 1,2,3 and 4 MV/m.

Efficiency (%)

Efficiency (%)



Fig.29 Decrease of longitudinal acceptance due to inter-tank spaces. Solid line ---> 3.0 MV/m, 938 cells, 96 tanks, tank length=1.6m. Dashed line --> 3.3 MV/m,1784 cells,136 tanks,tank length=2.25m.



Fig.30 b) Longitudinal acceptance of CCL at the exit.



Fig.31 b) Transverse acceptance of CCL at the exit.



Fig.32 DTL output beam before transition.

Emittance of longitudinal motion cell# 195



Fig.33 DTL output beam after transition.







Fig.35 DTL output beam after transition. Dashed curve means CCL acceptance.



Fig.37 Energy spread vs. cell field error.





Fig.39 Longitudinal emittance at the CCL exit. A. No error is considered. B. Error of (tank=2,cell=10) is considered.



A. No error is considered.

B. Error of (tank=2,cell=10) is considered.



Fig.41 Transverse emittance at the CCL exit.

A. No error is considered.

B. Error of (tank=2,cell=10) is considered.



Fig.42 CCL output beam. Error of (tank=2%, cell=15%) is considered.



Fig.44 a) Longitudinal emittance after debuncher voltage of 6 MV.

.....



Fig.45 Reduced energy spread vs. debuncher voltage. Curved line ----> drift space of 80 m. Dashed line ----> drift space of 50 m.