PLA - 92 - 2 92 / 5 / 15

1 GeV リニアック検討資料

1 GeV LINAC DESIGN NOTE

題目 (TITLE) JHPバンチャーの 設計

著者(AUTHOR) 加藤隆夫

概要 (ABSTRACT)

ビームテストスタンドのRFQとDTL の間に置いて使用するバンチャーの 形状を決めた。リエントラント型の単一空洞を使用する。主なパラメー ターは以下の通り。 全長 12 cm、ギャップ長 0.9 cm、周波数 432 MHz 直径 41.2 cm シャントインピーダンス 60.43 MΩ/m、 Q 23951 RF 電力 約7 kW 加速電圧 159 kV

KEY WORDS:

Ion source, RFQ, DTL, CCL, Magnet, Monitor, Beam Dynamics, Transport, Vacuum, Cooling, Klystron, Low level rf, High power rf, Modulator, Control, Operation, Radiation, General, Others

JHPバンチャーの設計

920515 加藤隆夫

JHP ビーム加速テストスタンドでは、RFQ とDTL の間に長さ 1.7 mのビームラインが ある(図1)。ここでは、主として横方向のビームマッチングを目的とするが、反面、縦方 向のマッチングは損なわれてしまう。そこで、途中に加速空洞を置いて、縦方向のマッチン グを回復させる。

1) 基本仕様

ビームダイナミックス計算により要求される諸特性は以下の通りである。

1)	隣り合う四極磁石の間隔	18 cm	
2)	必要な加速電圧	130 kV	$(V=E_0L=E_0\beta\lambda)$
3)	周波数	432.0 MHz	

ここで、二つの余裕度を考える。第一は、四極磁石のコイルの長さ等を考慮して、空洞の全 長を12 cm に設定する。第二は、最大電圧を200 kV までとれるようにする。従って、空洞 に要求される特性をまとめると、以下になる。

全長 12 cm、運転周波数 432 MHz、最大加速電圧 200 kV。

2) 概要

利用空間、加速電圧の大きさ等を考えると、リエントラント型の単一空洞が適当である。

空洞には、周波数チューナーを二個、周波数モニターを二個つける。水冷をして熱的 に安定化させる。

リエン	ィトラント型の	D単一空洞
周波数	女チューナー	2本
周波数	タモニター	2個
水冷	30℃	

3) 計算周波数の決定

SUPERFISH, MAFIA を使って空洞形状の最適化を行なうが、計算の途中で、計算周波数の設定を改めて行なう必要がある。それは、周波数変動の二つの原因を考慮する為である。 第一は、周波数チューナーの効果、第二は、空洞計算自体が含む周波数誤差の補正である。

3-1) 周波数チューナーの効果



図1 RFQ - DTL の間のビームライン。

図2に周波数チューナーによる周波数変化を示す。MAFIA による1/2 空洞の計算結果 である。2本のチューナー(直径50 mm、長さ1cm、Rc=120) により、2 MHz 周波数が上昇す る。そこで約2mm チューナーを挿入した地点を運転の通常の位置として、周波数変化分は 700 kHz と考える。

チューナーによる周波数変化 Δf1=-700 kHz

3-2) SUPERFISH計算の含む誤差の推定

図3にメッシュの大きさによる計算周波数の変化を示す。メッシュサイズ0.80 mmの 計算により得られる周波数は、真の値に比べ、157 kHz 大きいと推定される。

メッシュサイズによる周波数変化 Δf1=157 kHz

従って、SUPERFISH による目標周波数は

 $fcal = 432 + \Delta f1 + \Delta f2 = 431.457 \text{ MHz}$

4) 空洞形状の最適化

最適化に際して、留意すべき点は
1)シャントインピーダンス、
2)最大表面電場の大きさ、
3)マルチパクティングに対する配慮、
4)必要励振電力と利用可能な電源との比較、

等が考えられる。



図3 メッシュサイズによる共振周波数の変化。

4-1) ビームサイズ

この付近の β は約 1m である。ビームの規格化エミッタンスを 1.5 π mmmrad とすれば、ビーム半径は 4.3 mm となる。

4-2) 加速電場の分布について

半径方向には、実効加速電圧が変化する。それは transit time factor の変化として 次式で表される。軸上と軸外のtransit time factor の比が、

T(r) / T(0) = $I_0(kr)$, $I_0(x) = 1 + x2/4 + x4/64 + --- (変形ベッセル関数)、k = <math>2\pi/\beta\lambda_o$ これを図4に示した。半径が10mmになれば、実効加速電場の差が30%以上になってしまう事がわかる。



図4 transit time factor の半径依存性。

諸半の事情を考慮すれば、半径 7.5 mm ではビームロスが起こりそうであるが、一種のフィルターの役目と考えて、7.5 mmとする。従って、ビーム半径には、70%以上の余裕があり、叉、実効加速電圧は 20%程度変化する。

図5にシャントインピーダンスのボア半径依存性を示す。小さい方が有利であるが、前 節(4-1)の議論により上限がある。



r1=5, r2=10, Θ =30

図5 シャントインピーダンスのボア半径依存性。rl とr2 はノウズコーン部の半径、 Θ は そのテーパー角である。



図6 シャントインピーダンスのテーパー角度依存性及びノウズコーン半径依存性。

図6にシャントインピーダンスのテーパー角度依存性を示す。同時にノウズコーン半径依存 性も示す。ビーム孔に近い方の半径を小さくすると transit time factor が大きくなるので、効 果が大きい。角度をゼロにすれば、ドリフトチューブ型となるが、付け根の部分でmultipactoring がおきやすいので、好ましくない。外部接続の面積も取りたいので、採用しない。r1 は小さい方が ZTT は大きくなるが、この部分が最大表面電場であり、次第に大きくなるの で、3 mm を選んだ。もっと頑張って 2 mm とする解もあると思う。

図7に最大表面電場を示す。



図7 最大表面電場のr1依存性。

空洞の変形量と周波数変化についてのまとめ

- 1) 外側半径 1.5 MHz/mm
- 2) 側面 1.65 MHz/mm
- 3) ギャップ 11 MHz/mm

銅の熱膨張率 16.7 E-6/ deg

空洞のまとめ (図8参照) (preb0303)

Diameter	412.48	Length	120	Gap length	9
Frequenc	y 431.45	53 MHz	(by Su	perfish)	
TTF	0.7763	3			
Z	100.28	8 MΩ/m			
ZTT	60.43	MΩ/m			
Pc	552.2	W (E ₀	=1 MV/1	m)	
Ep	7.820	MV/m			
Q	23951				
βλ	55.38	ກາກາ			
β	0.0791	7			
Tuner	-700 kHz,	+1400 kHz	with two) tuners	

* 必要な加速電圧(E_aL)を得るための電力をまとめておこう。

加速電圧	130	200	kV (in LEBT)
加速電圧	159	244	kV (in Superfish)
Pc	4.55	10.7	kW
1.3*Pc	5.92	13.9	kW
Ep	22.5	34.5	MV/m
KL	1.12	1.7	

注) 電場分布の形、即ちT が二つのソフト(LEBT, Superfish) で

異なっているので、加速電圧の値が違っている。

* 必要ポート

rf カップラー	1個	39D
チューナー	2個	
rf モニター	2個	
真空ポート	1個	

* 製作公差について

許容周波数変化を50 kHz とすれば

1) 外側半径 1.5 MHz/mm より±0.03

2) 側面 1.65 MHz/mm より±0.03

3) ギャップ 11 MHz/mm より±0.01 (ゆるめてある)

水冷 ±1℃

図8に空洞の形状及び寸法、そして主な寸法公差を示した。その他の公差は、主要な 公差が達成出来るように決められる。特にノウズ部分の公差は全て0.01と考えてよい。 60 mmの位置がフランジ面となる。ビーム軸は±0.1の精度でビームラインに合わせるべき である。チューナーは片側の左右叉は上下の側板に2個(r=120の位置)装着される。空間 的に無理ならば、上下、叉は左右につける事になるが、空洞の作り方とも関係する。

図9に空洞の発熱分布を示した。各セグメントのSuperfish計算値を示してある。この セグメントは実際には円状の帯である。図中の発熱量に0.32をかけると、実際の平均発熱 量になる。密度を算出する時は、各セグメントの面積で割って下さい。



